

Lass uns den Warentransport revolutionieren!

Gemeinsam mit der Firma Gebhardt Fördertechnik arbeiten wir intensiv an unserem neuartigen, fahrerlosen Transportfahrzeug Herbie. Ziel ist es mit Herbie ein autonomes, kamerageführtes Transportfahrzeug zu entwickeln, das nach dem Plug and Play Prinzip in Betrieb genommen wird. Aktuell befindet sich Herbie in der Prototypenphase und soll Anfang 2021 an den Markt gehen. Als Teil unseres Teams aus erfahrenen Softwareentwicklern arbeitest du mit State of the Art Robotik Technologien und erlebst Innovation im dynamischen Scrum Kontext.



Vollzeit



Festanstellung



Karlsruhe-Durlach



Softwareentwicklung

Softwareentwicklung Robotik · ROS · Python

Deine Aufgaben

- Entwicklung der ROS-basierten Steuerungssoftware unseres fahrerlosen Transportfahrzeugs Herbie
- Testen der Software in der Simulation sowie am realen Prototyp
- Einflussnahme bei konzeptionellen Entscheidungen
- Arbeiten mit agilen Methoden (SCRUM)

Dein Profil

- Erfahrungen in der Softwareentwicklung mit ROS
- Interesse an Robotik
- Erfahrungen mit Linux und Python sind von Vorteil
- Sicherer Umgang mit Git
- Freude an der Arbeit im Team
- Fließendes Englisch und/oder Deutsch
- Du bist kreativ und setzt eigene Ideen gerne durch in die Tat um

Was wir bieten



Agiles
Entwicklungsumfeld



Lernen mit und von
Experten



State of the Art
Robotik Technologien



Corona-gerechter
Sofortstart

Du willst Teil unseres Teams werden und den Warentransport revolutionieren? Dann bewirb dich jetzt und sende uns eine E-Mail mit deinen vollständigen Bewerbungsunterlagen oder ruf einfach an!



+49 721 754035-53



marcel.meckes@flexlog.de